职务科技成果转化申请表

<table>
<tr><td>成果名称</td><td colspan="4">基于无人机的铁路轨道表面感知检测系统</td></tr>
<tr><td>成果类型</td><td colspan="4">☑专利　□软件著作权　□论文　□研究报告　□其他：_____</td></tr>
<tr><td>成果登记号</td><td colspan="2">ZL 2025 1 0888173.X</td><td>成果取得日期</td><td>2025.8.29</td></tr>
<tr><td>权利人</td><td colspan="4">成都市技师学院（成都工贸职业技术学院、成都市高级技工学校、成都铁路工程学校）</td></tr>
<tr><td rowspan="4">成果完成人信息</td><td>姓　名</td><td>所属部门</td><td>职　务</td><td>联系电话</td></tr>
<tr><td>王清平</td><td>铁道工程学院</td><td>院长</td><td>13881814046</td></tr>
<tr><td>肖利</td><td>教务处</td><td>科长</td><td>18081180439</td></tr>
<tr><td>魏智丽</td><td>铁道工程学院</td><td>科长</td><td>18048597010</td></tr>
<tr><td>成果简介</td><td colspan="4">本发明涉及轨道表面检测技术领域，尤其为基于无人机的铁路轨道表面感知检测系统，包括固定在无人机上的固定杆和控制器，固定杆的底端通过连接杆铰接有安装杆，连接杆与安装杆固定连接，安装杆的底端左右两侧分别通过连接器固定连接有光源和第一高速相机，安装杆的中间位置固定连接有第二高速相机，固定高度飞行状态下，光源发出的光线能够经轨道表面反射后被第一高速相机捕捉，本发明能够在无人机进行图像采集的过程中，抑制安装杆上光源和高速相机的大角度波动，增加平稳性，增加获得高质量图像的能力。</td></tr>
<tr><td>成果转化方　式</td><td colspan="4">☑转化后奖励　□赋权后转化：赋权完成人比例为____%。</td></tr>
<tr><td>交易类型</td><td colspan="4">□ 转让　☑许可　□作价投资　□其他：_____</td></tr>
<tr><td>定价方式</td><td colspan="4">☑协议定价　□拍卖　□挂牌竞价　□评估定价　□其他：_____</td></tr>
<tr><td>拟转化价格</td><td colspan="4">3.1 万元</td></tr>
<tr><td>受让单位</td><td colspan="4">广州中测教育科技投资有限公司</td></tr>
<tr><td>统一社会信用代码</td><td colspan="4">91440101MA9W45GA11</td></tr>
<tr><td>联系人</td><td>张致维</td><td>联系电话</td><td colspan="2">13926908563</td></tr>
</table>

成果完成人意　　见	为推动职务科技成果向现实生产力转化，本人（团队）特提出申请并承诺：该成果不存在关联交易、损害学校利益、违法违规等行为的主观故意，无知识产权纠纷。 全体完成人签字：魏智丽 年　月　日
所属部门意　　见	负责人（签章）： 年　月　日
科研管理部门意见	负责人（签章）： 2026年10月20日
学校意见	校领导（签字）： 2026. 年10月20日